

東芝グループ技術連携のご紹介

Toshiba Group Technology Collaboration

産業用ローコスト位置検出システム

Point

- 市販の「カメラ付き組込みプラットフォーム」を用いた、画像認識機能ユニットを開発。産業用ロボットなどを用いたシステムにおいて、部品の位置認識、組立後の検査・確認などに活用可能
- 画像認識ユニットを、既存の産業用ロボットシステムに安価で容易に後付可能なソリューションを提案

機能

◆ 検索範囲

画像ファイルから検索範囲を設定、検索範囲座標入力

◆ マスク機能

パターン画像として使用しない範囲の設定、複数箇所設定

◆ 回転位置検出機能

角度設定、検出数設定

十字マークによる認識例

		回転範囲(分解能25度)								
		0			25			50		
		検出	位置	角度	スコア	位置	角度	スコア	位置	角度
検出数	3	○	中	0	○	中	0	○	中	0
		×	左	0	○	左	-25	○	左	-25
		×	右	0	×	右	0	○	右	50

